

Servomoteur

Un servomoteur est un moteur électrique «amélioré», dont la rotation de l'axe de sortie est paramétrable.

C'est à dire que l'axe de sortie du servomoteur est capable de s'arrêter sur une position prédéterminée puis de rester sur cette position.

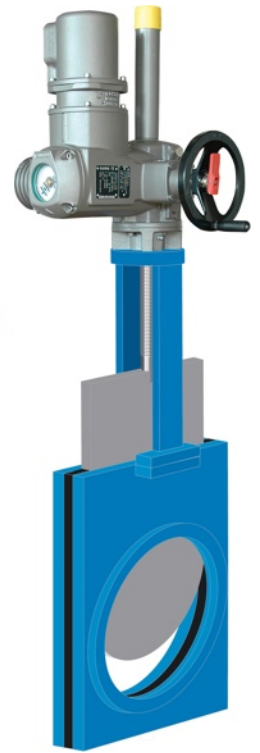
Cette position sera indiquée en degrés.

«Comme si une personne tournait la tête 90° à droite ou 90° à gauche ...». (il serait dangereux de mettre ici un moteur qui tournerait à 360° !).

Servomoteur miniature
(pour la robotique ou le modélisme)



Les servomoteurs intègrent souvent des réducteurs de sortie pour augmenter le couple



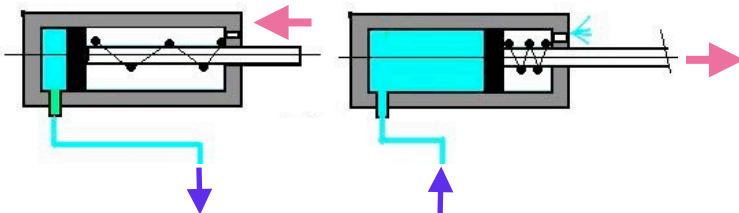
Servomoteur industriel



Vérin

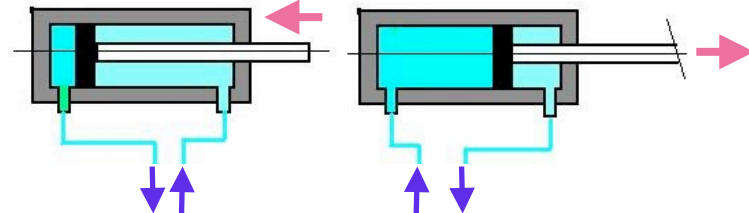
Les vérins permettent d'obtenir un mouvement rectiligne avec plus ou moins de force. Ils peuvent fonctionner soit avec de l'air comprimé (vérin pneumatique), soit avec de l'huile hydraulique (vérin hydraulique).

«Comme si une personne réalisait des mouvements avec plus ou moins de force ...»



Vérin simple effet

L'axe de sortie du vérin est en mouvement en fonction de la pression de l'air ou de l'huile. Le mouvement de retour est réalisé avec le ressort.



Vérin double effet

L'axe de sortie du vérin est en mouvement en fonction de la pression de l'air ou de l'huile. Le mouvement de retour est aussi réalisé avec la pression.